

液压伺服驱动系统解决方案  
Hydraulic Servo Drive System Solutions

电源产品

- ☐ 通信电源
- ☐ 服务器电源
- ☐ 电力电源
- ☐ 医疗电源
- ☐ 显示电源
- ☐ LED电源
- ☐ 激光电源
- ☐ OA电源
- ☐ 工控电源
- ☐ 移动储能双向逆变器
- ☐ 光储充解决方案

工业自动化

- ☐ 变频器
- ☒ 伺服系统
- ☐ 控制系统
- ☐ 传感器
- ☐ 直线电机
- ☐ 内啮合齿轮泵
- ☐ 工业物联网IOT
- ☐ 电梯一体化控制器

新能源&轨道交通

- ☐ 集成充电系统
- ☐ 电机控制器
- ☐ 多合一高压集成驱动器
- ☐ 电动压缩机
- ☐ 热管理系统
- ☐ 分布式驱动
- ☐ 工程车辆控制器
- ☐ 全主动式液压悬架系统
- ☐ 轻型电动车控制器
- ☐ 轨交空调控制器
- ☐ 轨交变频器

智能装备

- ☐ 智能数字化焊机
- ☐ 工业微波设备
- ☐ 多晶硅水淬设备
- ☐ 全自动洗车机
- ☐ 潜油螺杆泵智能采油系统

智能家电电控

- ☐ 家用/商用空调控制器
- ☐ 热泵/暖风机控制器
- ☐ 车载空调控制器
- ☐ 太阳能空调控制器
- ☐ 微型压缩机控制器
- ☐ 冰箱/洗衣机控制器
- ☐ 家用/工业微波电源
- ☐ 智能卫浴整机及部件
- ☐ 射频解冻回鲜设备

精密连接

- ☐ FFC柔性扁平排线
- ☐ FPC
- ☐ 同轴线
- ☐ CCS
- ☐ 利兹线
- ☐ PEEK线

深圳麦格米特电气股份有限公司  
SHENZHEN MEGMEETELECTRICAL CO., LTD.

地址：深圳市南山区科技园北区朗山路紫光信息港B座5楼  
Add: 5th Floor, Block B, Unisplendour Information Harbor, Langshan Rd.,  
Science & Technology Park, Nanshan District, Shenzhen, 518057, China

版本：202411  
本手册技术参数最终解释权归麦格米特所有  
Megmeet reserves the right to modify the technical parameters and appearance of the products in this catalogue without prior advice to the users.



官 网



微信公众号



微信视频号



小程序





# 关于麦米电气 ABOUT MEGMEET

深圳麦格米特电气股份有限公司(股票代码:002851)是电气自动化领域硬件和软件研发、生产、销售与服务的一站式解决方案提供商,以电力电子及自动控制为核心技术,业务涵盖电源产品、工业自动化、新能源&轨道交通、智能装备、智能家电电控、精密连接六大板块。

麦米电气建立了强大的研发、制造、市场及服务平台,拥有7800余名员工,其中共2800余名研发人员。在深圳、长沙、西安、武汉、株洲、杭州、台州、成都建立了研发中心,在美国、德国建立了海外研究院;在株洲、东莞、河源、杭州、台州、义乌建立了生产制造中心,在泰国和印度建立了海外工厂;在美国、日本、韩国、东南亚、印度、德国、波兰、罗马尼亚、土耳其、瑞典设立海外营销及服务资源。

麦米电气致力于人类电能使用更加高效、生存环境更加洁净、生产效率持续进步、人类生活日益美好,立志成为全球一流的电气自动化领域产品及方案提供者。

MEGMEET is a comprehensive solution provider for hardware and software R&D, production, sales, and service in the field of electrical automation. With power electronics and automation control at its core, MEGMEET's main businesses include Power Solutions, Industrial Automation, New Energy Solutions, Intelligent Equipment, Home Appliance Control Solutions, and Precision Connection.

MEGMEET has established a robust R&D, manufacturing, marketing, and service platform, with over 7,800 employees worldwide. MEGMEET's global presence includes R&D Centers in China, Germany, and the United States; Manufacturing Centers in Thailand, India, and China; and Regional Offices across North America, Europe, and Asia.

MEGMEET is committed to creating a cleaner living environment for all human beings through more efficient energy utilization and improved manufacturing efficiency. MEGMEET aims to become the world leader in electrical automation and achieve the goal of MEGMEET EVERYWHERE.



2800+

研发人员

R&D Staff



10

研发中心

R&D Centers



7800+

公司员工

Total Employees



8

制造基地

Manufacturing Bases



1800+

专利及著作权

No. of Patents & IP Rights

# 三大核心技术平台 CORE TECHNOLOGIES

三大核心技术平台 (Core Technologies) 的交集与业务领域:

- 数字化电源控制技术平台 (Digital Power Control)
- 系统控制与通讯技术平台 (System Control & Communication)
- 功率变换硬件技术平台 (Power Conversion)
- 电源产品 (Power Solutions)
- 精密连接 (Precision Connection)
- 工业自动化 (Industrial Automation)
- 新能源&轨道交通 (New Energy Solutions)
- 智能装备 (Intelligent Equipment)
- 智能家电电控 (Smart Home Control Solutions)

全球布局 (Global Presence):

- 8 生产基地 (Manufacturing Bases)
- 10 研发中心 (R&D Centers)
- 17 代表处 (Regional Offices)

主要地区 (Key Regions):

- 美国 (United States)
- 德国 (Germany)
- 波兰 (Poland)
- 罗马尼亚 (Romania)
- 土耳其 (Turkey)
- 瑞典 (Sweden)
- 印度 (India)
- 中国 (China)
- 泰国 (Thailand)
- 韩国 (Korea)
- 日本 (Japan)

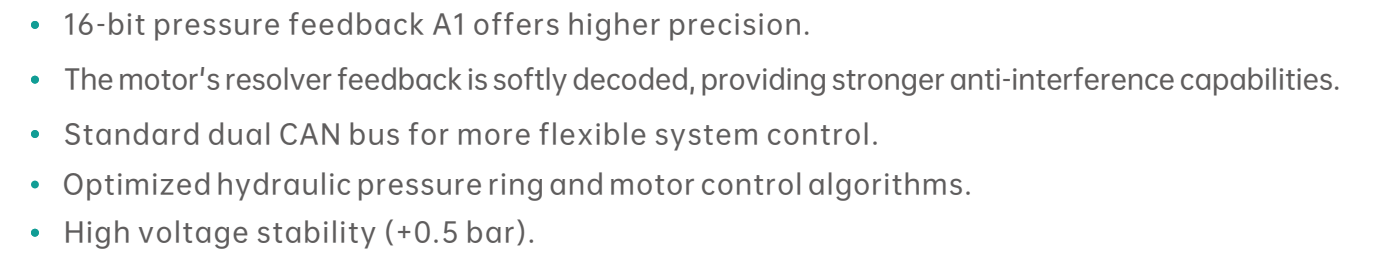
全球制造基地 (Global Manufacturing Bases):

- 深圳 (Shenzhen)
- 株洲 (Zhuzhou)
- 长沙 (Changsha)
- 河源 (Heyuan)
- 台州 (Taizhou)
- 美国 (United States)
- 武汉 (Wuhan)
- 杭州 (Hangzhou)
- 义乌 (Yiwu)
- 德国 (Germany)
- 泰国 (Thailand)
- 印度 (India)

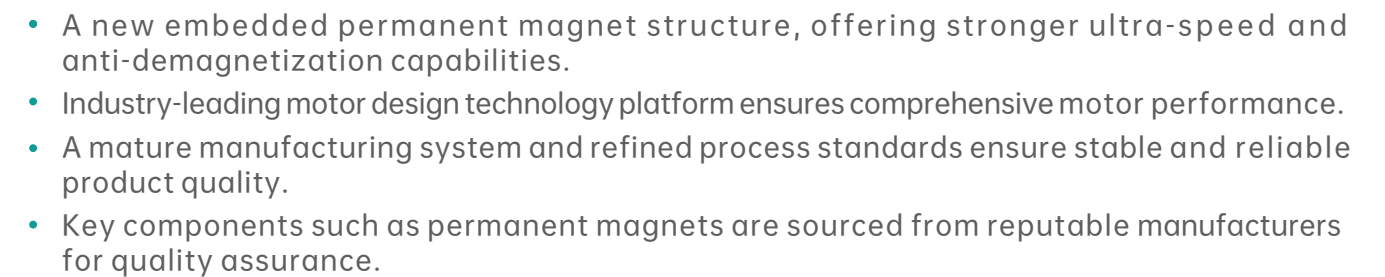
Megmeet Industrial Automation Products and Solutions



- 16bit压力反馈AI，精度更高。
- 电机旋变PG反馈软解码，抗干扰能力更强。
- 标配双路CAN，系统控制更灵活。
- 优化的油压环及电机控制算法。
- 高稳压精度（+0.5bar）。



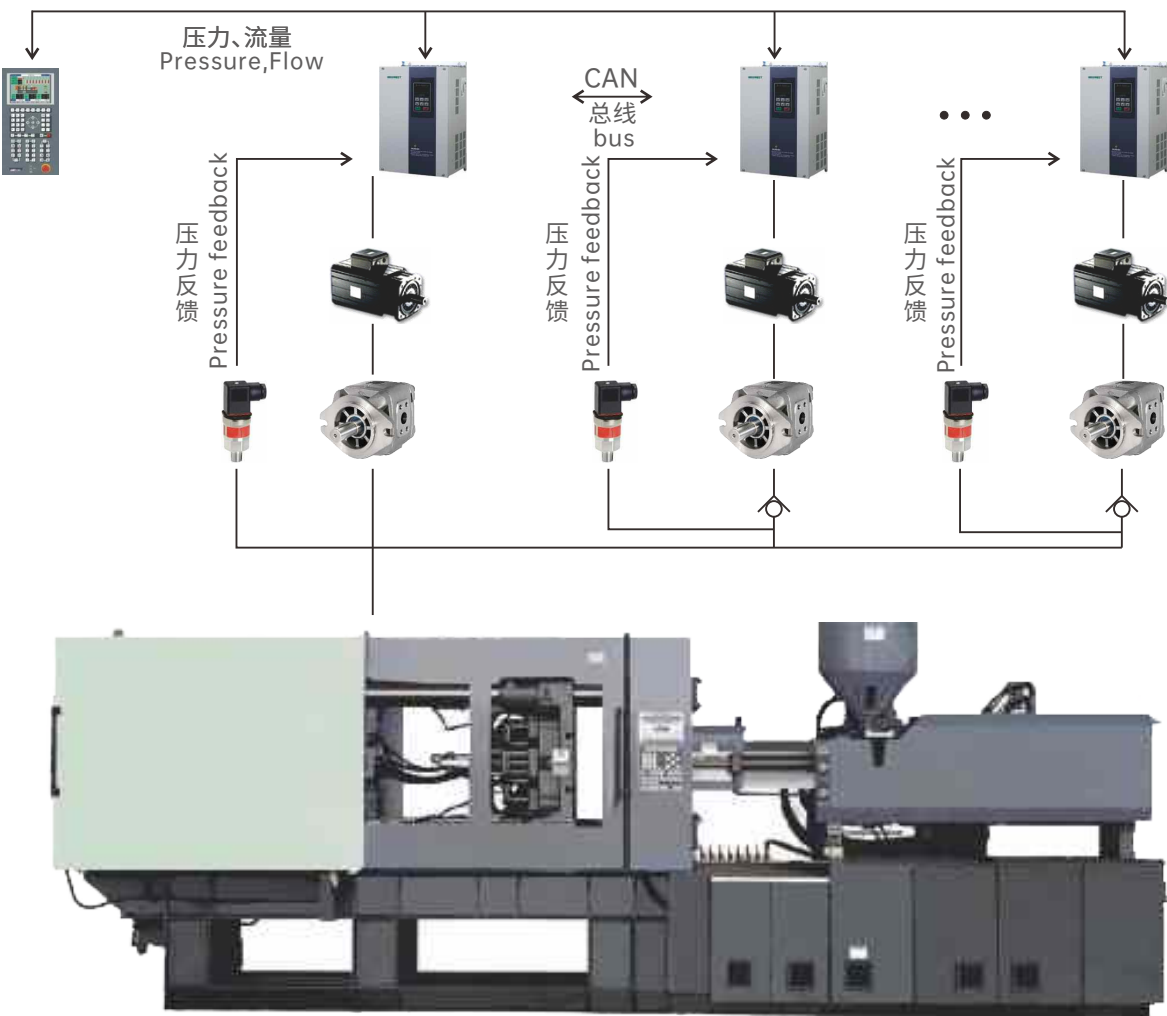
- 全新永磁体内嵌结构，弱磁超速和抗退磁能力更强。
- 行业领先的电机设计技术平台，保障电机综合性能。
- 成熟的制造体系和完善的工艺标准，保障产品质量稳定可靠。
- 永磁体等关键零部件采购于大厂，源头保障。





多泵分/并流方案

Multi-pump bypass / parallel flow program



简易化参数设置

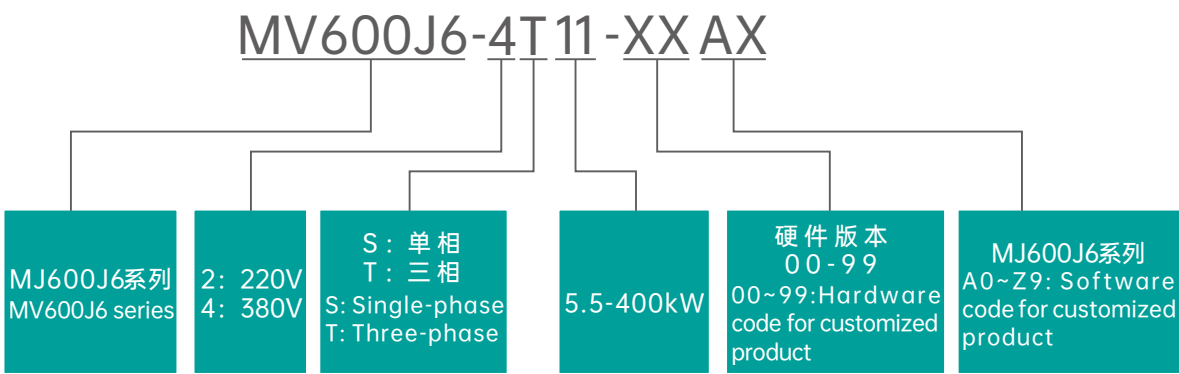
- 出厂参数即可覆盖大多数应用。
- 电静/动态一键调谐。
- 多组PI自动切换。
- 支持上位机调试。

Easy parameter settings

- The factory settings can cover the majority of applications.
- Electrostatic/dynamic one-click tuning.
- Multiple sets of PI auto-switching.
- Support for supervisory control and debugging.

MV600J6命名、规格

MV600J6 naming, specifications



电液伺服驱动器 Electro-hydraulic servo drive	输入电源 Input power	额定容量 (kVA) Rated capacity (kVA)	额定输入 电流 (A) Rated input current (A)	额定输出 电流 (A) Rated output current (A)	制动电阻阻值 Braking resistor	制动转矩 Braking torque (%)	制动 单元 Braking	备注 Note
MV600J6-4T5.5	三相380V-480V -15%~+10% Three-phase: 380V-480V -15%~+10%	8.5	14.5	13.0	1000W/45Ω	120	内置 Built-in	塑胶结构 Plastic structure
MV600J6-4T7.5		11.0	20.5	17.0	1000W/45Ω	200		
MV600J6-4T11		17.0	26.0	25.0	1500W/32Ω	200		
MV600J6-4T15		21.0	35.0	32.0	1500W/32Ω	200		
MV600J6-4T18.5		24.0	38.5	37.0	2500W/25Ω	200		
MV600J6-4T22		30.0	46.5	45.0	2500W/20Ω	200		
MV600J6-4T30		40.0	62.0	60.0	3000W/20Ω	150		
MV600J6-4T37		50.0	76.0	75.0	4000W/16Ω	120		
MV600J6-4T45		60.0	92.0	90.0	5000W/16Ω	200		
MV600J6-4T55		72.0	113.0	110.0	6000W/9Ω	160	外配 External	钣金结构 Sheet metal structure
MV600J6-4T75		100.0	157.0	152.0	8000W/9Ω	120		
MV600J6-4T90		116.0	180.0	176.0	10000W/7Ω	200		
MV600J6-4T110		138.0	214.0	210.0	12000W/6Ω	160		
MV600J6-4T132		167.0	256.0	253.0	14000W/6Ω	130		
MV600J6-4T160		200.0	307.0	304.0	15000W/4Ω	200		
MV600J6-4T200		250.0	385.0	380.0	9600W/13.6Ω*3	130		
MV600J6-4T220		280.0	430.0	426.0	40kW/3.2Ω*1	140		
MV600J6-4T280		355.0	525.0	495.0	40kW/2Ω*1	140		
MV600J6-4T315		445.0	590.0	585.0	60kW/3.2Ω*1	120		
MV600J6-4T355		500.0	665.0	650.0	60kW/3.2Ω*1	110		
MV600J6-4T400		565.0	785.0	725.0	60kW/2Ω*1	110		



MV600J6系列结构尺寸

MV600J6 series outline, mounting dimensions

R3,R4安装尺寸  
Mounting dimensions for products of R3,R4

R5,R6,R7,R7P安装尺寸  
Mounting dimensions for products of R5,R6,R7,R7P

R9P,R10安装尺寸  
Mounting dimensions for products of R9P,R10

R11安装尺寸  
Mounting dimensions for products of R11

箱体型号 Enclosure model	驱动器型号 Drive model	A(mm)	B(mm)	H(mm)	W(mm)	D(mm)	安装孔径 (mm) Diameter of mounting aperture (mm)	毛重±0.5(kg) Gross weight ±0.5(kg)
R3	MV600J6-4T5.5	137	236	249	155	198	5.5	4
	MV600J6-4T7.5							
	MV600J6-4T11							
	MV600J6-4T15							
R4	MV600J6-4T18.5 MV600J6-4T22 MV600J6-4T30	186	314.5	330	209	206	6.5	9
R5	MV600J6-4T37 MV600J6-4T45	220	437.5	451.5	284.5	213	6.5	21
R6	MV600J6-4T55 MV600J6-4T75	270	549	570	335	262	7	41
R7	MV600J6-4T90	270	579	600	335	292	7	49
R7P	MV600J6-4T110 MV600J6-4T132 MV600J6-4T160	290	641	672	374	296	12	55
R9P	MV600J6-4T200	370	827.5	849.5	530	350	12	154
R10	MV600J6-4T220	500	932	956	700	361.5	14	216
	MV600J6-4T280							
	MV600J6-4T315							
R11	MV600J6-4T355	-	-	1624	710	610	-	250
	MV600J6-4T400							

电机命名

Motor naming

SPM-T I R 20 15D - F J

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

① SPM SP系列伺服电机 SPM SP series servo Motor	④ 编码器类型 R: 旋转编码器 Encoder Type R: Resolver	⑦ 冷却方式 F: 风冷 Y: 液冷 A: 自冷  Cooling Mode F: Forced air cooling Y: oil cooling A: Natural cooling
② 额定电压 S) 220V T) 380V Voltage Class S) 220V T) 380V	⑤ 法兰尺寸 20:200*200mm 26:264*264mm 36:365*365mm Frame Size 20:200*200mm 26:264*264mm 36:365*365mm	⑧ 设计版本号 J: 版本号为J  Voltage level J: The version is J
③ 额定转速 D: 1500rpm E: 2000rpm I: 1700rpm  Rated speed D: 1500rpm E: 2000rpm I: 1700rpm	⑥ 电机额定功率 (由数字+字母组成) A: 数字*1 B: 数字*10 C: 数字*100 D: 数字*1000 E: 数字*10000  Rated power (one letter+one digit) A: Number*1 B: Number*10 C: Number*100 D: Number*1000 E: Number*10000	

电机参数

Motor parameters

1500rpm

电机型号 Motor model	额定功率 (kW) Rated power (kW)	额定电流 (A) Rated current (A)	额定转矩 (N.m) Rated torque (N.m)	额定转速 (rpm) Rated speed (rpm)	额定频率 (Hz) Rated frequency (Hz)	反电势 (V) Back-EMF (V)	Kt 热态 Kt Thermal state	电机极数 2P Pole number 2P	峰值转速 (rpm) Peak speed (rpm)	峰值转矩 (N.m) Peak torque (N.m)	峰值电流 (A) Peak current (A)	惯量 (kg.cm²) Inertia (kg.cm²)
SPM-TDR2009D-F	8.6	16.3	55	1500	100	316	3.37	8	2200	88	27.5	60
SPM-TDR2013D-F	13.2	24.6	84	1500	100	316	3.41	8	2200	145	45	75
SPM-TDR2017D-F	17	31.8	108	1500	100	316	3.4	8	2200	195	63	90
SPM-TDR2020D-F	20.4	39.2	130	1500	100	320	3.32	8	2200	248	83	105
SPM-TDR2025D-F	24.5	44.7	156	1500	100	316	3.49	8	2200	300	104	120
SPM-TDR2028D-F	28.3	52	180	1500	100	316	3.46	8	2200	360	120	137
SPM-TDR2032D-F	32.2	61.8	205	1500	100	331	3.32	8	2200	400	140	15
SPM-TDR2635D-F	35.4	66	225	1500	100	316	3.42	8	2200	355	152	296
SPM-TDR2639D-F	39.2	73.3	250	1500	100	320	3.41	8	2200	400	165	345
SPM-TDR2647D-F	47.2	89.5	300	1500	100	316	3.35	8	2200	500	180	368
SPM-TDR2659D-F	58.8	112	375	1500	100	320	3.34	8	2200	600	228	434
SPM-TDR2669D-F	69.1	129	440	1500	100	316	3.41	8	2200	675	230	500
SPM-TDR2679D-F	79	149	503	1500	100	316	3.39	8	2200	750	260	576
SPM-TDR2688D-F	87.9	170	560	1500	100	320	3.3	8	2200	830	292	640

电机参数

Motor parameters

1700rpm

电机型号 Motor model	额定功率 (kW) Rated power (kW)	额定电流 (A) Rated current (A)	额定转矩 (N.m) Rated torque (N.m)	额定转速 (rpm) Rated speed (rpm)	额定频率 (Hz) Rated frequency (Hz)	反电势 (V) Back-EMF (V)	Kt 热态 Kt Thermal state	电机极数 2P Pole number 2P	峰值转速 (rpm) Peak speed (rpm)	峰值转矩 (N.m) Peak torque (N.m)	峰值电流 (A) Peak current (A)	惯量 (kg.cm²) Inertia (kg.cm²)
SPM-TIR2010D-F	9.8	18.5	55	1700	113.3	307	2.97	8	2500	89	32.5	60
SPM-TIR2015D-F	15	28.3	84	1700	113.3	319	2.97	8	2500	147	54	75
SPM-TIR2019D-F	18.7	35.3	105	1700	113.3	306	2.97	8	2500	202	74	90
SPM-TIR2023D-F	23	44.8	129	1700	113.3	319	2.88	8	2500	247	89	105
SPM-TIR2028D-F	27.8	53.3	156	1700	113.3	319	2.93	8	2500	302	110	120
SPM-TIR2031D-F	31.3	61.5	176	1700	113.3	314	2.86	8	2500	375	138	137
SPM-TIR2037D-F	36.5	70	205	1700	113.3	306	2.93	8	2500	425	157	15
SPM-TIR2640D-F	39.7	75.8	223	1700	113.3	320	2.94	8	2500	440	162	296
SPM-TIR2645D-F	44.5	67.6	250	1700	113.3	324	2.98	8	2500	460	170	345
SPM-TIR2653D-F	52.7	99.3	296	1700	113.3	324	2.98	8	2500	510	180	368
SPM-TIR2666D-F	65.9	128	370	1700	113.3	320	2.9	8	2500	600	225	434
SPM-TIR2677D-F	77.4	149	435	1700	113.3	307	2.92	8	2500	670	255	500
SPM-TIR2689D-F	89	173	500	1700	113.3	328	2.9	8	2500	755	280	576
SPM-TIR2699D-F	98.6	206	554	1700	113.3	307	2.68	8	2500	830	340	640



电机参数

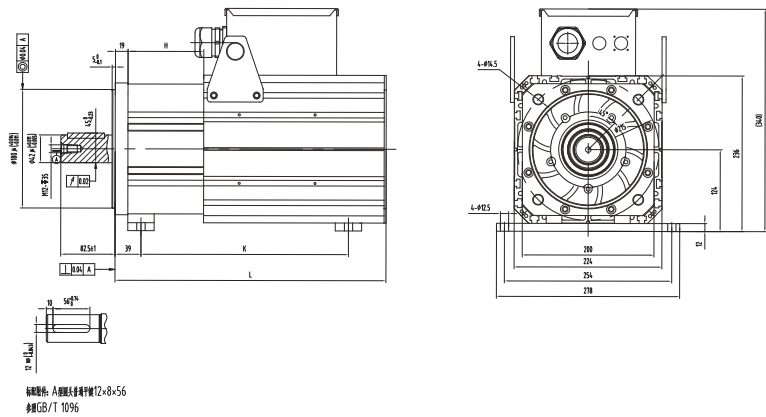
Motor parameters

2000rpm

电机型号 Motor model	额定功率 (kW) Rated power (kW)	额定电流 (A) Rated current (A)	额定转矩 (N.m) Rated torque (N.m)	额定转速 (rpm) Rated speed (rpm)	额定频率 (Hz) Rated frequency (Hz)	反电势 (V) Back-EMF (V)	Kt 热态 Kt Thermal state	电机极数 2P Pole number 2P	峰值转速 (rpm) Peak speed (rpm)	峰值转矩 (N.m) Peak torque (N.m)	峰值电流 (A) Peak current (A)	惯量 (kg.cm <sup>2</sup> ) Inertia (kg.cm <sup>2</sup> )
SPM-TER2011D-F	11.3	21	54	2000	133.3	311	2.57	8	2600	88	36	60
SPM-TER2017D-F	17.4	31.6	82	2000	133.3	316	2.59	8	2600	145	62	75
SPM-TER2022D-F	21.8	38.3	104	2000	133.3	321	2.72	8	2600	194	80	90
SPM-TER2027D-F	26.8	51.3	128	2000	133.3	326	2.5	8	2600	248	110	105
SPM-TER2033D-F	32.5	60.9	155	2000	133.3	331	2.55	8	2600	310	140	120
SPM-TER2036D-F	36.4	66.8	174	2000	133.3	316	2.6	8	2600	355	154	137
SPM-TER2041D-F	40.8	74	195	2000	133.3	321	2.64	8	2600	400	185	15
SPM-TER2646D-F	46	86.7	220	2000	133.3	316	2.54	8	2600	440	200	296
SPM-TER2652D-F	51.5	92	245	2000	133.3	320	2.6	8	2600	460	210	345
SPM-TER2662D-F	61.6	109	294	2000	133.3	321	2.7	8	2600	510	222	368
SPM-TER2677D-F	77	146	368	2000	133.3	326	2.52	8	2600	595	273	434
SPM-TER2690D-F	90	170	430	2000	133.3	331	2.53	8	2600	670	308	500
SPM-TER2610E-F	104	187	498	2000	133.3	316	2.66	8	2600	755	330	576
SPM-TER2612E-F	115	206	550	2000	133.3	321	2.67	8	2600	810	345	640

伺服电机外形尺寸图（200\*200机座）

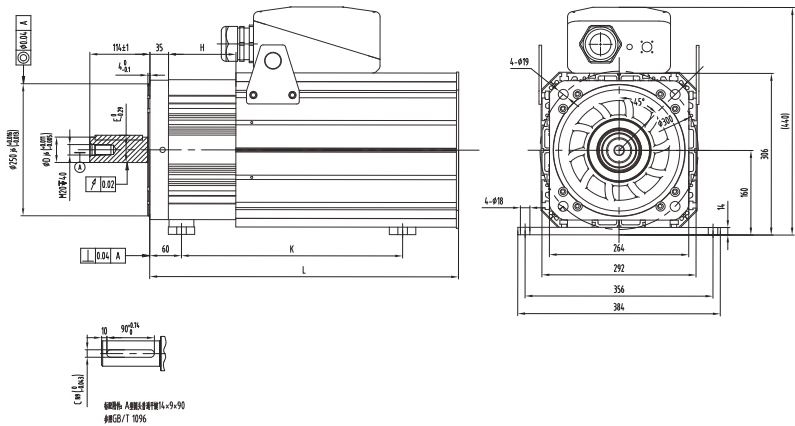
Servo motor structure size(200\*200 Frame)



电机型号 Motor model	SPM-TDR2086C	SPM-TDR2013D	SPM-TDR2017D	SPM-TDR2020D	SPM-TDR2025D	SPM-TDR2028D	SPM-TDR2032D
	SPM-TIR2010D	SPM-TIR2015D	SPM-TIR2019D	SPM-TIR2023D	SPM-TIR2028D	SPM-TIR2031D	SPM-TIR2037D
	SPM-TER2011D	SPM-TER2017D	SPM-TER2022D	SPM-TER2027D	SPM-TER2033D	SPM-TER2036D	SPM-TER2041D
K (mm)	342	377	411	446	482	519	553
L (mm)	265	285	310	350	395	430	470
重量 (kg) Weight (kg)	37	45	52	59	66	73	80

伺服电机外形尺寸图（264\*264机座）

Servo structure size(264\*264 Frame)



电机型号 Motor model	SPM-TDR2635D	SPM-TDR2639D	SPM-TDR2647D	SPM-TDR2659D	SPM-TDR2669D	SPM-TDR2679D	SPM-TDR2688D
	SPM-TIR2640D	SPM-TIR2645D	SPM-TIR2653D	SPM-TIR2666D	SPM-TIR2677D	SPM-TIR2689D	SPM-TIR2699D
	SPM-TER2646D	SPM-TER2652D	SPM-TER2662D	SPM-TER2677D	SPM-TER2690D	SPM-TER2610E	SPM-TER2612E
K (mm)	523.5	560	585	637	689	740	791
L (mm)	365.5	365.5	419	473	526	600	653
C (mm)	14 <sup>0</sup> <sub>-0.027</sub>	14 <sup>0</sup> <sub>-0.027</sub>	14 <sup>0</sup> <sub>-0.027</sub>	14 <sup>0</sup> <sub>-0.027</sub>	14 <sup>0</sup> <sub>-0.027</sub>	18 <sup>0</sup> <sub>-0.027</sub>	18 <sup>0</sup> <sub>-0.027</sub>
D (mm)	48 <sup>+0.011</sup> <sub>-0.005</sub>	48 <sup>+0.011</sup> <sub>-0.005</sub>	48 <sup>+0.011</sup> <sub>-0.005</sub>	48 <sup>+0.011</sup> <sub>-0.005</sub>	48 <sup>+0.011</sup> <sub>-0.005</sub>	60 <sup>+0.03</sup> <sub>-0.011</sub>	60 <sup>+0.03</sup> <sub>-0.011</sub>
重量 (kg) Weight (kg)	122	135	141	158	175	195	217

MV600J6电液伺服驱动器快速选型

计算油泵所需转矩，确定电机选型

一台额定排量为q(mlrev)的油泵，要产生一定的压力p(bar)，根据液压学原理，驱动油泵所需要的扭矩为:

T油泵=0.0159\*p “q(N·m)

考虑到电机具备一定的过载能力，且注塑机并非一直处于最大扭矩状态，计算油泵电机额定扭矩为:

T电机=T油泵/1.4~1.6

相关的电机参数表，先选定电机扭矩。根据不同电机制造商提供数据，通常一个电机扭矩下有1500RPM,1700rpm，2000rpm三个转速段，根据系统所配置的油泵的不同，选定转速，确定电机。

计算驱动器额定电流，确定驱动器选型

电机确定之后，根据电机的kt值，计算驱动器所需提供的最大电流:

I驱 max=T油泵/t

以驱动器过载1.5倍1min计算，驱动器的额定电流为:

I额定=1.2\*|驱 max/1.5

注:由于各电机及油泵厂家提供的参数的准确性不一样，为提高系统的安全及稳定性，应考虑在驱动器选型时乘以安全系数1.2。根据驱动器额定电流可初步选定驱动器型号

MV600J6 Electro-hydraulic Servo Drive Quick Selection

Calculate the torque required by pump, determine motor selection

A rated displacement q (ml / rev) of the pump, produce a certain pressure p (bar), according to the hydraulic theory, the torque required to drive the pump is as follows:

T pump =0.0159\*p\*q(N·m)

Considering that the motor has a certain overload capability, and the injection molding machine is not been in a state of maximum torque, rated torque of pump motor is calculated as follows:

T motor=T pump /1.4~1.6

Related motor parameters table, firstly select the motor torque. According to the data provided by different motor manufacturers, usually a motor torque have three speed segments 1500rpm, 1700rpm, 2000rpm, according to different pump of system configuration, select the speed, determine the motor.

Calculate the drive rated current, determine the drive selection

After the motor is determined, according to the value of the motor kt, calculating the drive maximum current required to provide:

I drive max=T pump /kt

Computing according to drive overload 1.5 times in 1 min, the drive rated current is:

I rated =1.2 \* I drive max/1.5

Note: Due to the accuracy of the parameters provided by each motor and pump manufacturers is different, in order to improve the safety and stability of the system, multiplied by a safety factor of 1.2 should be considered in the drive selection.The drive model can be preliminary selected according to drive rated current.

建议伺服系统配置表

Recommended servo system configuration

油泵排量 (cc) Pump displacement	系统压力 (Mpa) System pressure	最高转速 (Max speed) Max speed	电机型号 Motor type	驱动器型号 Driver type
32	14	2200	SPM-TIR2010D	MV600J6-4T11
40	14	2200	SPM-TIR2015D	MV600J6-4T15
50	14	2200	SPM-TIR2019D	MV600J6-4T18.5
63	14	2200	SPM-TIR2023D	MV600J6-4T22
80	14	2200	SPM-TIR2028D	MV600J6-4T30
100	14	2200	SPM-TIR2037D	MV600J6-4T37
125	14	2200	SPM-TIR2645D	MV600J6-4T45
160	14	2200	SPM-TIR2653D	MV600J6-4T55

油泵排量 (cc) Pump displacement	系统压力 (Mpa) System pressure	最高转速 (Max speed) Max speed	电机型号 Motor type	驱动器型号 Driver type
32	17.5	2200	SPM-TIR2015D	MV600J6-4T15
40	17.5	2200	SPM-TIR2019D	MV600J6-4T18.5
50	17.5	2200	SPM-TIR2023D	MV600J6-4T22
63	17.5	2200	SPM-TIR2028D	MV600J6-4T30
80	17.5	2200	SPM-TIR2037D	MV600J6-4T37
100	17.5	2200	SPM-TIR2645D	MV600J6-4T45
125	17.5	2200	SPM-TIR2653D	MV600J6-4T55
160	17.5	2200	SPM-TIR2666D	MV600J6-4T75

油泵排量 (cc) Pump displacement	系统压力 (Mpa) System pressure	最高转速 (Max speed) Max speed	电机型号 Motor type	驱动器型号 Driver type
32	21	2200	SPM-TIR2019D	MV600J6-4T18.5
40	21	2200	SPM-TIR2023D	MV600J6-4T22
50	21	2200	SPM-TIR2028D	MV600J6-4T30
63	21	2200	SPM-TIR2037D	MV600J6-4T37
80	21	2200	SPM-TIR2645D	MV600J6-4T45
100	21	2200	SPM-TIR2653D	MV600J6-4T55
125	21	2200	SPM-TIR2666D	MV600J6-4T75
160	21	2200	SPM-TIR2677D	MV600J6-4T90